### チルトバケット キャリブレーション簡易マニュアル



#### はじめに



本マニュアルに従ってチルトバケットのキャリブレーションを実施いただくことで、チルトバケットを使用したマシンガイダンスをご利用いただけます。

チルトバケット用IMUの取付、タブレットアプリの通常の使用方法に関しては、サポートサイトの要領書・マニュアルをご覧ください。

<u>チルバケ取付要領書リンク</u> タブレットアプリマニュアル

#### 準備物



- ・マグネットポール治具
- ・下げ振り
- ・コンベックス
- ・デジタル角度計

通常のバケットキャリブレーションと同様の準備物が必要 です。



#### Chapter

## 機能の有効化

#### 1.1 機能の有効化



タブレットアプリ、コントローラFWを最新にしてお使い ください。

2023/9/7時点 タブレットアプリ v1.0.05.1 コントローラFW v1.7.2 が最新です。

タブレットアプリのアプリケーション設定にて、チルトバケット機能を有効化します。

- 1. タブレットアプリ立ち上げ
- 2. マシンガイダンス画面 > Φメニュー > ガイダンス設定 > アプリケーション設定
- 3. "チルトバケット機能"をON
- 4. 画面右下の√ボタンタップして設定保存

፡፡፡፡፡፡፡፡፡፡፡፡፡፡፡፡፡፡፡፡፡፡፡□ アプリケーション設定	X
最大基線長	
最大基線長	10000.000 m
エクステンションアーム機能	
表示モード	ON OFF
チルトバケット機能	
表示モード	ON OFF
前面表示距離設定	
設計面までの距離	ON OFF
標高	ON OFF
ツーピースブーム機能	
表示モード	ON OFF
	ON OFF

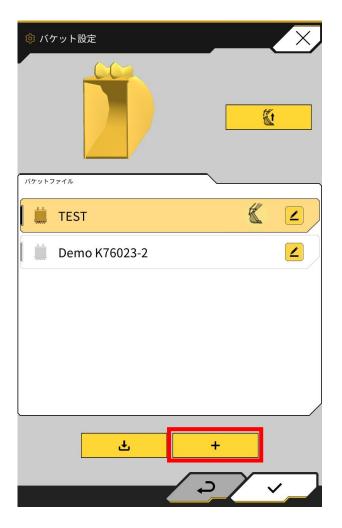


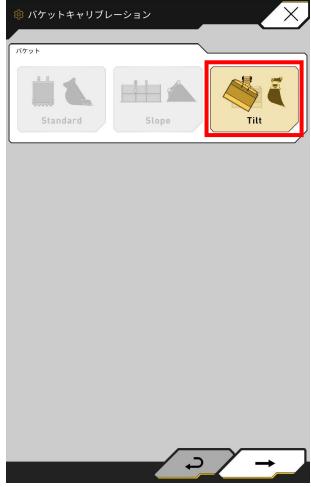
#### Chapter

## バケットファイル作成

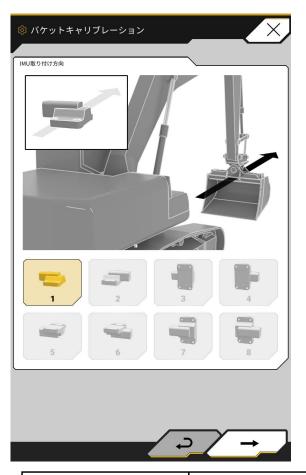
通常のバケットと同様に、チルトバケットを使用するとき にはバケットキャリブレーションを実施します。

- 1. マシンガイダンスΦメニュー>バケット設定
- 2. + タップで新規作成
- 3. "Tilt" を選択して **プ**→ タップ
- 4. 通常バケットと同様に寸法、角度、バケット(カプラ) 重量を入力>





画面に従い、チルト用IMUの取付場所、向きを選択して
タップ



#### 【注意】

IMUの装着向きによって品番(設定)が違います。対応する品番のみ使用可能です。

1,2,5,6: 2AB-06-11250

3,4,7,8 : 2AB-06-11260

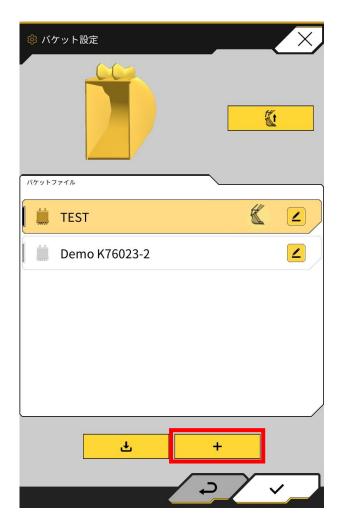
ラベル面	コネクタ	搭載方向
車体上	車体左	1
車体上	車体右	2
車体前	車体左	3
車体前	車体右	4
車体下	車体左	5
車体下	車体右	6
車体後	車体左	7
車体後	車体右	8

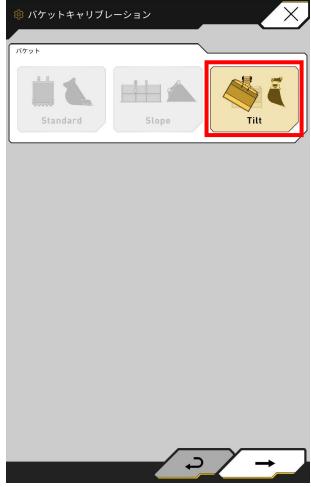


デジタル角度計を使用してバケット操作してください。

通常のバケットと同様に、チルトバケットを使用するとき にはバケットキャリブレーションを実施します。

- 1. マシンガイダンスΦメニュー>バケット設定
- 2. + タップで新規作成
- 3. "Tilt" を選択して **→** タップ
- 4. 通常バケットと同様に寸法、角度、バケット(カプラ) 重量を入力>



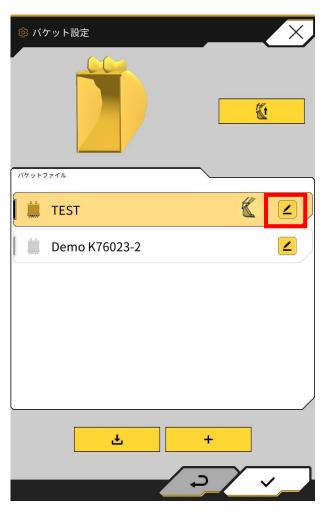


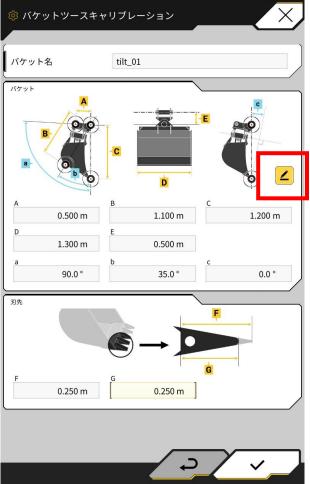
#### 2.2 バケット編集 (ツースキャリブレーション) ※ EARTHBRAIN



通常のバケットと同様に、バケット寸法等の編集、ツース 長さのキャリブレーションが可能です。

- 1. バケット設定画面で対象バケットの 🖊 をタップ
- 2. 👱 をタップして、各値を編集 (チルトリンクの角度計測を含みます)
- 3. アマコタップして保存







#### Chapter

### 刃先精度確認

#### 3.1 刃先精度確認

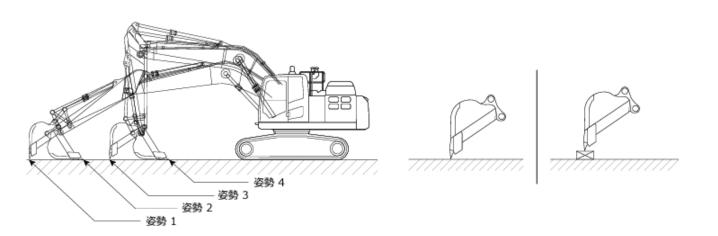


チルトバケットキャリブレーション後は、刃先精度確認を 実施してください。

刃先精度確認の詳細は、タブレットアプリのマニュアルを 参考にしてください。

タブレットアプリマニュアル

※チルト角度が大きすぎると、刃先精度が低くなる場合がありますので、ご注意ください。





Chapter

# マシンガイダンス 表示確認

#### 4.1 3DMesh表示



チルトバケットのバケットファイルを設定すると、ガイダンス画面で「3DMesh」ビューを選択できるようになります。用途に応じてご活用ください。(他のビューも使用できま

す) 目標面に 目標面に 対する 対する Pitch角度 Roll角度 Pitch [dea] +0.500 +20 +0.250 目標面ま での距離 -0.250 -20 -30 -0.500 - 0.460 m 0.0° ( 0.0°

#### 各種お問合せ先



#### 商品に関するお問い合わせ

株式会社EARTHBRAIN

サポートサイト問い合わせ:

https://support.smartconstruction.com/hc/ja/requests/new リンクより問い合わせフォームに遷移します。